

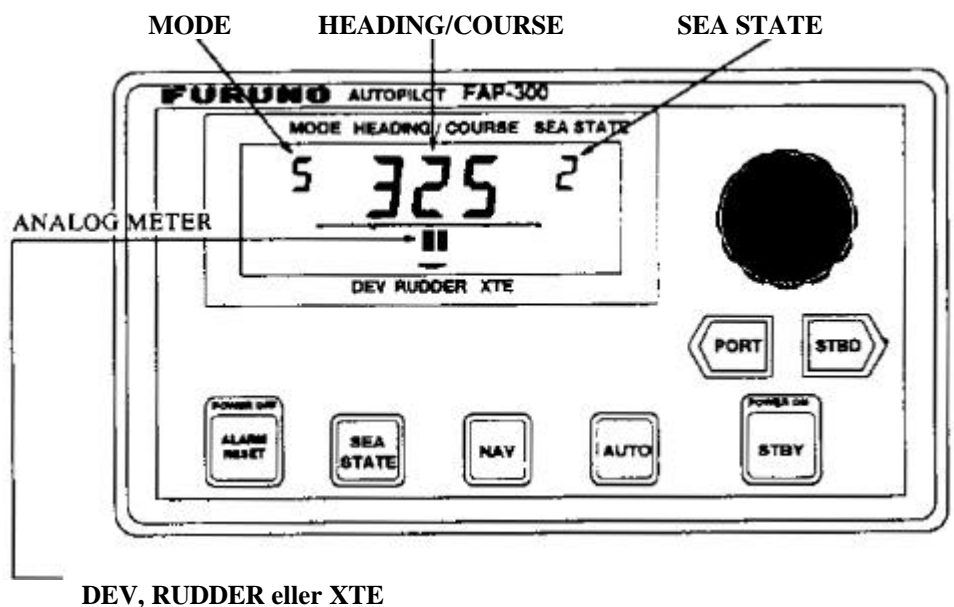
# Furuno autopilot modell FAP-300

## Manöverenheten:

Manöverenheten består av en LCD display , en analog vridknapp samt 7 stycken funktionsknappar.

## LCD displayen:

På den övre delen visas MODE (inställt autopilotläge), HEADING/COURSE (kurs) och SEA STATE (styrinställning). På den undre delen visas en ANALOG METER med indikering för om det är DEV- (avvikelse), RUDDER- (roderutslag) eller XTE- (sidfels) värde som presenteras.



## MODE

Autopiloten kan ställas in i följande 5 olika lägen:

- S:** Manuell styrning, stand-by läge (autopiloten ej aktiverad)
- A:** Automatisk styrning, auto läge
- N:** Automatisk styrning, nav läge
- R:** Fjärrkontroll (remote) är aktiverad
- d:** Undangir (dodge). Detta görs manuellt genom att antingen trycka på PORT- (babord) eller STBD- (styrbord) knappen, alternativt att man aktiverar en ansluten fjärrkontroll.\*)
- (r/L):** Ändring av ljusstyrka

\*) Undangir i ett nödläge kan också göras genom ett tryck på STBY (autopiloten kopplas ur) och därefter styrs båten med ordinarie styrinrättning (ratt).

### **Sätta på / stänga av FAP-300**

Autopiloten sätts på genom ett tryck på "POWER ON/STBY" knappen. En ljudsignal hörs varefter autopiloten gör en självtest under c:a 5 sekunder och går därefter över i stand-by läget. Autopiloten stängs av genom ett tryck på "POWER OFF/ALARM RESET" knappen

### **HEADING/COURSE:**

Visar styrd / inställd kurs

### **SEA STATE:**

Styrinställningen kan ställas in i tre olika steg (1, 2 eller 3). De olika stegen fördefinieras och programmeras under provturen.

### **ANALOG METER:**

En analog markering visar värdet för någon av de tre nedanstående inställningen:

#### **DEV:**

Kursavvikelsen från den tänkta kurslinjen då autopiloten är i autoläget ( $\pm 20^\circ$ )

#### **RUDDER:**

Roderutslaget då autopiloten är i stand-by läget ( $\pm 20^\circ$ )

#### **XTE:**

Sidfelet då autopiloten är i navläget ( $\pm 0.2$  nm)

### **Manuell styrning i STBY läget**

1. Tryck "STBY" för att ställa autopiloten i viloläge (stand-by). Nu kan båten styras med ordinarie roder. Autopilotens alla funktioner är nu avstängda och/eller i viloläge.

### **Automatisk styrning i AUTO läget**

1. Lägg båten på önskad kurs med autopiloten i stand-by läget
2. Tryck "SEA STATE" för att ställa in aktuell styrinställning
3. Tryck "AUTO" för att gå in i autoläget
4. Justera eventuellt kursen med hjälp av den analoga vridknappen

I autoläget kommer autopiloten nu att styra båten automatiskt enligt den inställda kursen. Observera dock att båten kan driva ut babord eller styrbord om den tänkta kurslinjen beroende på vind och ström.

### **Automatisk styrning i NAV läget med hjälp av ansluten navigator (GPS)**

1. Välj en destinations waypoint i navigatorn (ofta benämnd TO waypoint)
2. Lägg båten på önskad kurs i STBY eller AUTO läget
3. Tryck "NAV"

När båten når destinations waypointen ljuder ankomstalarmeret och indikeringen **E56** blinkar. Tryck på "POWER OFF/ALARM RESET" för att kvittera alarmeret.

I NAV läget kommer autopiloten hela tiden att styra båten mot den angivna waypointen under ledning av den information som GPS:en ger ut. Under normala väderförhållanden kommer båten att själv kunna kompensera för vind och ström för att nå destinationen.

### **Manuell styrning med hjälp av en fjärrkontroll (remote kontroll)**

1. Sätt på fjärrkontrollen (**R** indikeras i LCD displayen)
2. Styr båten med hjälp av fjärrkontrollen
3. Stäng av fjärrkontrollen

### **Ändra styrintällningar (SEA STATE)**

Tryck "SEA STATE" det antal gånger som behövs för att ställa in önskat steg (1, 2 eller 3). Under provturen efter installation tas lämpliga värden (styr karakteristika) för de olika stegen fram och lagras. Olämpligt värde kan få båten att gå i sicksack eller att ha svårt för att komma på kurs.

### **Undangir**

För att gira undan hinder i båten väg, används någon av de följande tre alternativen.

1. Manuell styrning (tryck "STBY" och gira undan med ordinarie roder)
2. Använd PORT- (babord) eller STBD- (styrbord) knappen för att gira undan
3. Använd en ansluten fjärrkontroll (slå på kontrollen, gira undan, stäng av kontrollen)

### **Ändra ljusstyrka**

1. Tryck och håll nere "SEA STATE" under c:a 2 sekunder tills indikeringen **r** visas
2. Tryck och håll nere "SEA STATE" tills indikeringen ändras till **L**
3. Ljustera ljusstyrkan med hjälp av den analoga vridknappen
4. Tryck "ALARM RESET" för att avsluta